

1.7.2. I punti multipli della curva $\mathcal{C} = V(g)$ in $\mathbb{P}^2(K)$ si trovano risolvendo il sistema

$$\left\{ \frac{\partial g}{\partial X_i}(X_0, X_1, X_2) = 0 : i = 0, 1, 2 \right.,$$

e se P è un punto semplice di \mathcal{C} , allora la tangente in P a \mathcal{C} ha equazione

$$\frac{\partial g}{\partial X_0}(P)X_0 + \frac{\partial g}{\partial X_1}(P)X_1 + \frac{\partial g}{\partial X_2}(P)X_2 = 0.$$

1.7.3. Se $f(X, Y) = g(X_0, X_1, X_2)^a$, allora i punti multipli di $\mathcal{C} = V(f)$ in $\mathbb{A}^2(K)$ si trovano risolvendo il sistema

$$\begin{cases} F(X, Y) = 0 \\ \frac{\partial F}{\partial X}(X, Y) = 0 \\ \frac{\partial F}{\partial Y}(X, Y) = 0 \end{cases}$$

e se $P = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ è un punto semplice di \mathcal{C} , allora la tangente in P a \mathcal{C} ha equazione

$$\frac{\partial f}{\partial X}(x, y)(X - x) + \frac{\partial f}{\partial Y}(x, y)(Y - y) = 0.$$

1.7.4. OSSERVAZIONE. Una curva di grado d con un punto d -uplo si decomponete in d rette del fascio per quel punto.

Infatti ponendo il punto nell'origine usuale si vede solo un polinomio omogeneo in due variabili di grado d , che quindi si riduce in d rette per l'origine.

1.7.5. CONDIZIONI LINEARI PER LE CURVE.

- (1) il passaggio (semplice) per un punto di $\mathbb{P}^2(K)$ con una fissata retta tangente è una condizione lineare doppia;
- (2) avere un fissato punto P di $\mathbb{P}^2(K)$ come punto m -plo è condizione lineare $\binom{m+1}{2}$ -upla; fissare inoltre il cono tangente è condizione lineare (si tratta di ulteriori m condizioni lineari) di molteplicità $\binom{m+2}{2} - 1$.

1.7.6. ESEMPI. Per introdurre gli esempi e la terminologia classici, conviene osservare che per un punto P di molteplicità m sono invarianti proiettivi: il numero s delle tangenti distinte (che è minore o uguale ad m), la molteplicità m_1, \dots, m_s di ciascuna tangente nel complesso tangente (la loro somma dà m), e anche la molteplicità di intersezione nel punto di ciascuna tangente con la curva (ciascuna di queste molteplicità è strettamente maggiore di m , e talvolta si chiama ordine della tangente il numero $r_i = e_P(t_i \cdot \mathcal{C}) - m_P(\mathcal{C})$). Quindi per ogni punto singolare consideriamo gli invarianti proiettivi $(s, (m_1, \dots, m_s), (r_1, \dots, r_s))$ e vediamo alcune forme che la singolarità può assumere:

- (1) Si dice nodo un punto doppio con complesso tangente formato da due rette distinte entrambe d'ordine 1 (invarianti: $(2, (1, 1), (1, 1))$). Per esempio la curva di equazione proiettiva $X_0X_2^2 = X_1^3 + X_0X_2^2$ ed affine (usuale) $Y^2 = X^3 + X^2$ ha l'origine come punto doppio e complesso tangente descritto da $X^2 - Y^2 = (X + Y)(X - Y)$.
- (2) Si dice cuspide (ordinaria semplice) un punto doppio con complesso tangente formato da una retta doppia d'ordine 1 (invarianti $(1, (2), (1))$). Per esempio la curva di equazione proiettiva $X_0X_2^2 = X_1^3$ ed affine (usuale) $Y^2 = X^3$ ha l'origine come punto doppio e complesso tangente